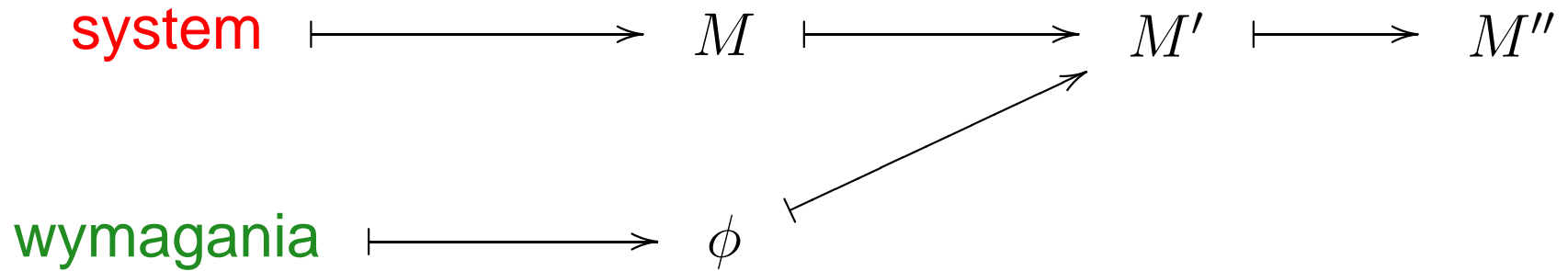


Weryfikacja wspomagana komputerowo

Wykład 9: Abstrakcja

Od rzeczywistości do modelu



$M'' \models \phi ?$

Abstrakcja = usuwanie z modelu
zbędnej informacji

$$M \longmapsto M'$$

- często przydatna w przypadku układów sprzętowych
- na ogół niezbędna w przypadku oprogramowania
(nieskończone sterowanie, nieskończone dane)

Sprzęt: $M = (S, S_0, L, R)$ $V = \{x_1, \dots, x_n\}$ $S = D^n$

R, S_0, L reprezentowane przez formuły

abstrakcja dotyczy **opisu modelu**

Oprogramowanie: program źródłowy

I. Poprawność

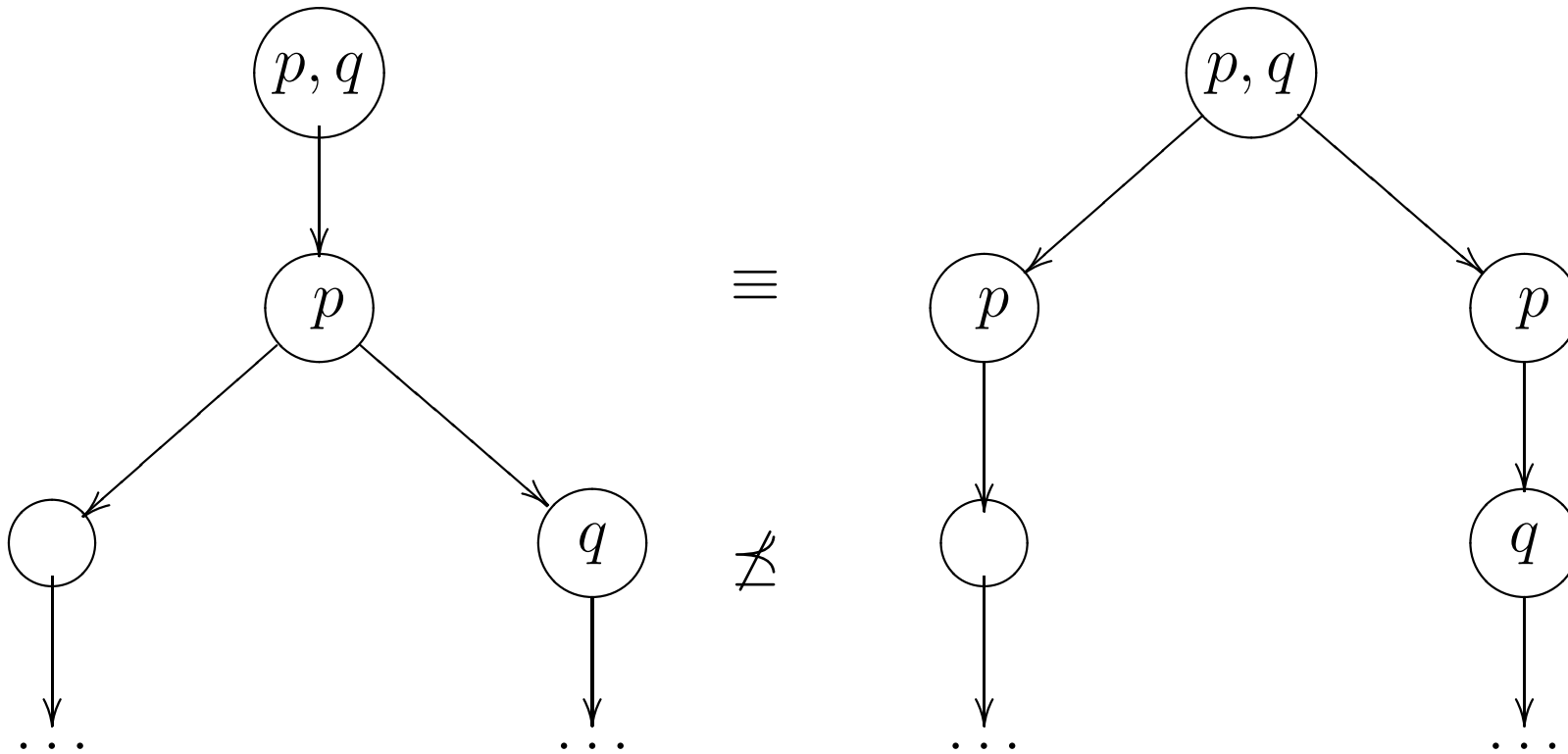
Symulacja: gra $G_M M'$

- gracze: Spoiler, Duplikator
- konfiguracje: $\langle s, s' \rangle$ – konfiguracja pocz.: $\langle s_0, s'_0 \rangle$
- jeśli $L(s) \neq L(s')$, to wygrywa Spoiler

- gracze: Spoiler, Duplikator
- konfiguracje: $\langle s, s' \rangle$ – konfiguracja pocz.: $\langle s_0, s'_0 \rangle$
- jeśli $L(s) \neq L(s')$, to wygrywa Spoiler
- Spoiler wybiera tranzycję $s \rightarrow r$
- Duplicator odpowiada po drugiej stronie ($s' \rightarrow r'$)
- gra kontynuuje się od konfiguracji $\langle r, r' \rangle$
- kto wygrywa?

Def.: $M \preceq M' \iff$ Duplikator ma strategię wygrywającą

Przykład:



Tw.: $M \preceq M' \implies (\forall \phi \in \text{ACTL}^*. M' \models \phi \implies M \models \phi)$

Tw.: $M \preceq M' \implies (\forall \phi \in \text{ECTL}^*. M \models \phi \implies M' \models \phi)$

Def.: Równoważność: $\approx = \preceq \cap \succeq$

Sprawiedliwa symulacja: gra $G_M M'$

- gracze: Spoiler, Duplikator
- konfiguracje: $\langle s, s' \rangle$ – konfiguracja pocz.: $\langle s_0, s'_0 \rangle$
- jeśli $L(s) \neq L(s')$, to wygrywa Spoiler

Sprawiedliwa symulacja: gra $G_M M'$

- gracze: Spoiler, Duplikator
- konfiguracje: $\langle s, s' \rangle$ – konfiguracja pocz.: $\langle s_0, s'_0 \rangle$
- jeśli $L(s) \neq L(s')$, to wygrywa Spoiler
- Spoiler wybiera **sprawiedliwą ścieżkę** $s \rightarrow s_1 \rightarrow s_2 \rightarrow \dots$
- Duplicator odpowiada $s' \rightarrow s'_1 \rightarrow s'_2 \rightarrow \dots$
- Spoiler wybiera i
- gra kontynuuje się od konfiguracji $\langle s_i, s'_i \rangle$
- kto wygrywa?

$M \preceq M'$	$\forall \phi \in \text{ACTL}^*. M' \models \phi \implies M \models \phi$
$M \preceq_F M'$	$\forall \phi \in \text{ACTL}^*. M' \models_F \phi \implies M \models_F \phi$
$M \simeq M'$	$\forall \phi \in \text{ACTL}^*. M \models \phi \iff M' \models \phi$
$M \simeq_F M'$	$\forall \phi \in \text{ACTL}^*. M \models_F \phi \iff M' \models_F \phi$
$M \sim M'$	$\forall \phi \in \text{CTL}^*. M \models \phi \iff M' \models \phi$
$M \sim_F M'$	$\forall \phi \in \text{CTL}^*. M \models_F \phi \iff M' \models_F \phi$
$L_\omega(M) \subseteq L_\omega(M')$	$\forall \phi \in \text{LTL}. M' \models \phi \implies M \models \phi$
$L_\omega(M) = L_\omega(M')$	$\forall \phi \in \text{LTL}. M \models \phi \iff M' \models \phi$

II. Abstrakcja danych

Przykład:

$$h(d) = \begin{cases} a_+ & x > 0 \\ a_0 & x = 0 \\ a_- & x < 0 \end{cases} \quad h : D \rightarrow A$$

$$\begin{array}{c} x = 5 \\ \downarrow \\ x \\ \downarrow \\ x = 4 \end{array}$$

$$\begin{array}{c} a_+ \\ \downarrow \\ x \\ \downarrow \\ a_+ \text{ czy } a_0? \end{array}$$

Przykład:

$$h(d) = \begin{cases} a_+ & x > 0 \\ a_0 & x = 0 \\ a_- & x < 0 \end{cases} \quad h : D \rightarrow A$$

$$\begin{array}{c} x = 5 \\ \downarrow \\ x \\ \downarrow \\ x = 4 \end{array}$$

$$\begin{array}{c} a_+ \\ \downarrow \\ x \\ \downarrow \\ a_+ \text{ czy } a_0? \end{array}$$

- model abstrakcyjny ma więcej zachowań – symulacja
- **niedeterminizm**

Przykładowe funkcje abstrakcji:

- znak
- logarytm
- wybrany bit
- kongruencja mod m
- $h = \langle h_1, h_2 \rangle$
- predykaty (\rightsquigarrow programy boolowskie)

$$h = \langle h_1, h_2, \dots, h_n \rangle : D^n \rightarrow \{0, 1\}^n$$


```
init( $y$ ) := 1;  
next( $y$ ) := case  
  ( $r = 1$ ) : 0;  
  ( $x < y$ )  $\wedge$   $\neg$ ( $y = 2$ ) :  $y + 1$ ;  
  ( $x = y$ ) : 0;  
  else :  $y$ ;  
esac
```

predykaty:

($r = 1$), ($x < y$)

$$h(r, x, y) = \langle (r = 1), (x < y) \rangle$$

$$\langle r, x, y \rangle \approx_h \langle r', x', y' \rangle \iff (r = 1 \iff r' = 1) \wedge (x < y \iff x' < y')$$

Programy boolowskie

```
int x, y, z, w;

void foo()
{
[1]   do {
[2]     z = 0;
[3]     x = y;
[4]     if (w){
[5]       x++;
[6]       z = 1;
[7]     }
[7]   } while(x!=y)
[8]   if(z){
[9]     assert(0);
[9]   }
}
```

```
decl b1, b2;
/* b1 stands for predicate (z=0) and
   b2 stands for predicate (x=y) */
void foo()
begin
[1]   do
[2]     b1 := 1;
[3]     b2 := 1;
[4]     if (*)
[5]       begin
[5]         b2 := H(0,b2);
[6]         b1 := 0;
[6]       end
[7]     while(b2)
[8]     if (!b1)
[9]       assert(0);
[9]   end

boolean H(e1,e2)
begin
[10]  if (e1) then
[11]    return(1);
[12]  elsif (e2) then
[13]    return(0);
[14]  else
[15]    return(*);
[15]  fi
end
```

[T. Ball, A. Podelski, S. K. Rajamani 2000]

Abstrakcja danych: model ilorazowy

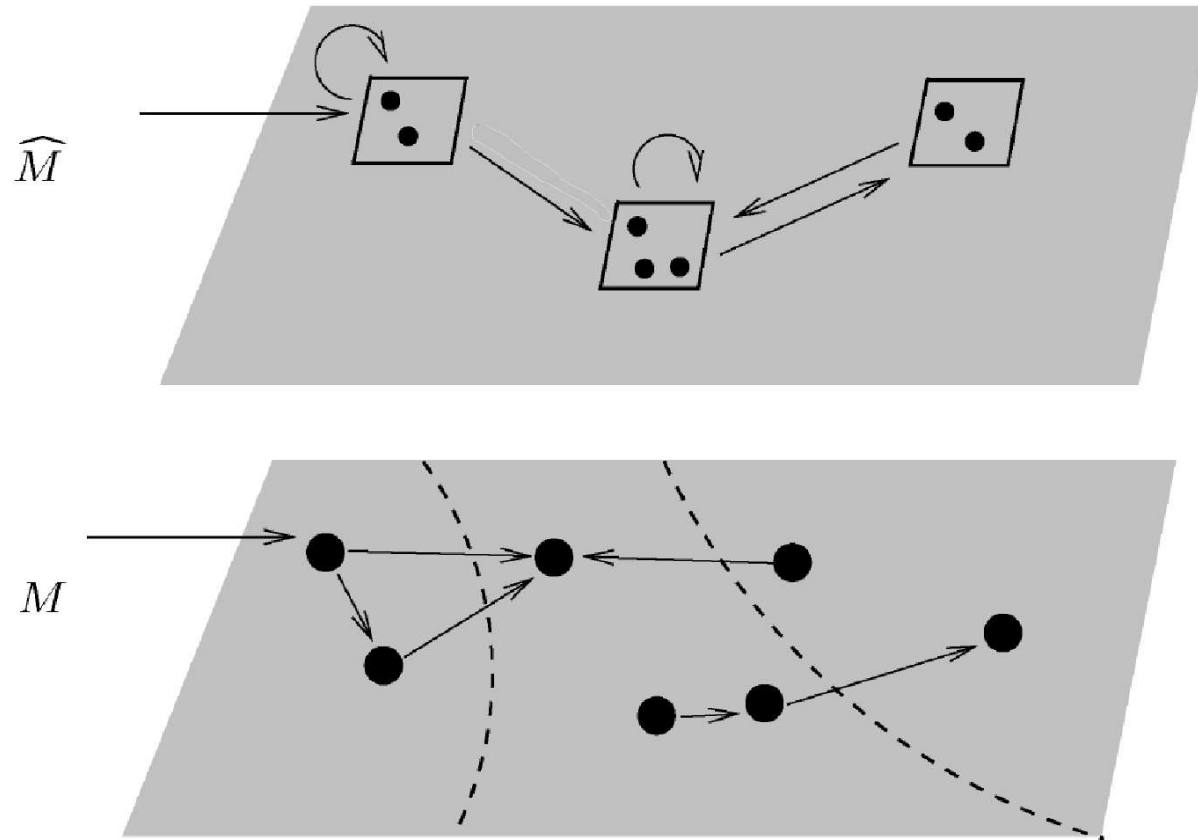
$$M \mapsto \widehat{M} = M / \approx_h$$

$$\approx_h = \ker(h)$$

$$R(\vec{d}_1, \vec{d}_2) \implies \widehat{R}([\vec{d}_1], [\vec{d}_2])$$

$$S_0(\vec{d}) \implies \widehat{S}_0([\vec{d}])$$

Abstrakcja egzystencjalna



[Clarke, Grumberg, Jha, Lu, Veith 2003]

Tw.: $M \sqsubseteq \widehat{M}$ (o ile \approx_h zachowuje L)

III. CEGAR

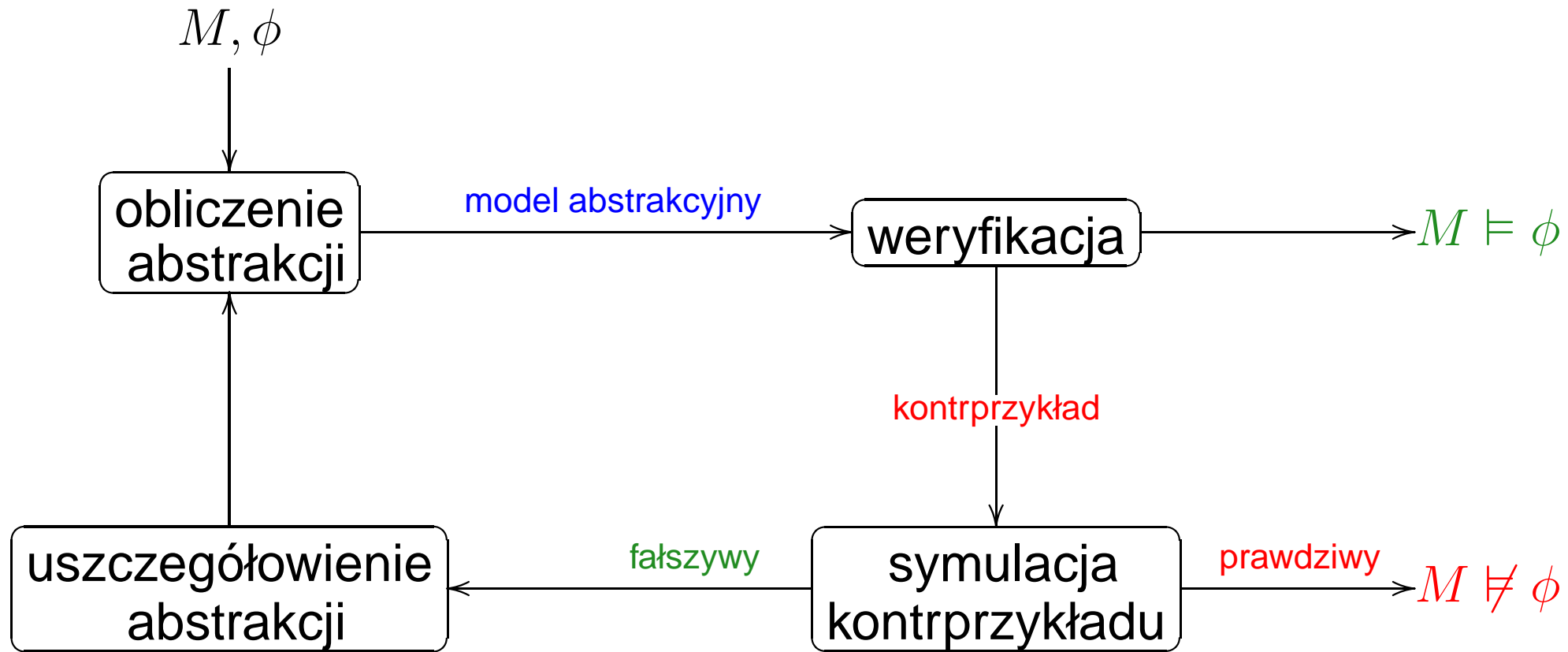
Uszczegółowienie abstrakcji – CEGAR

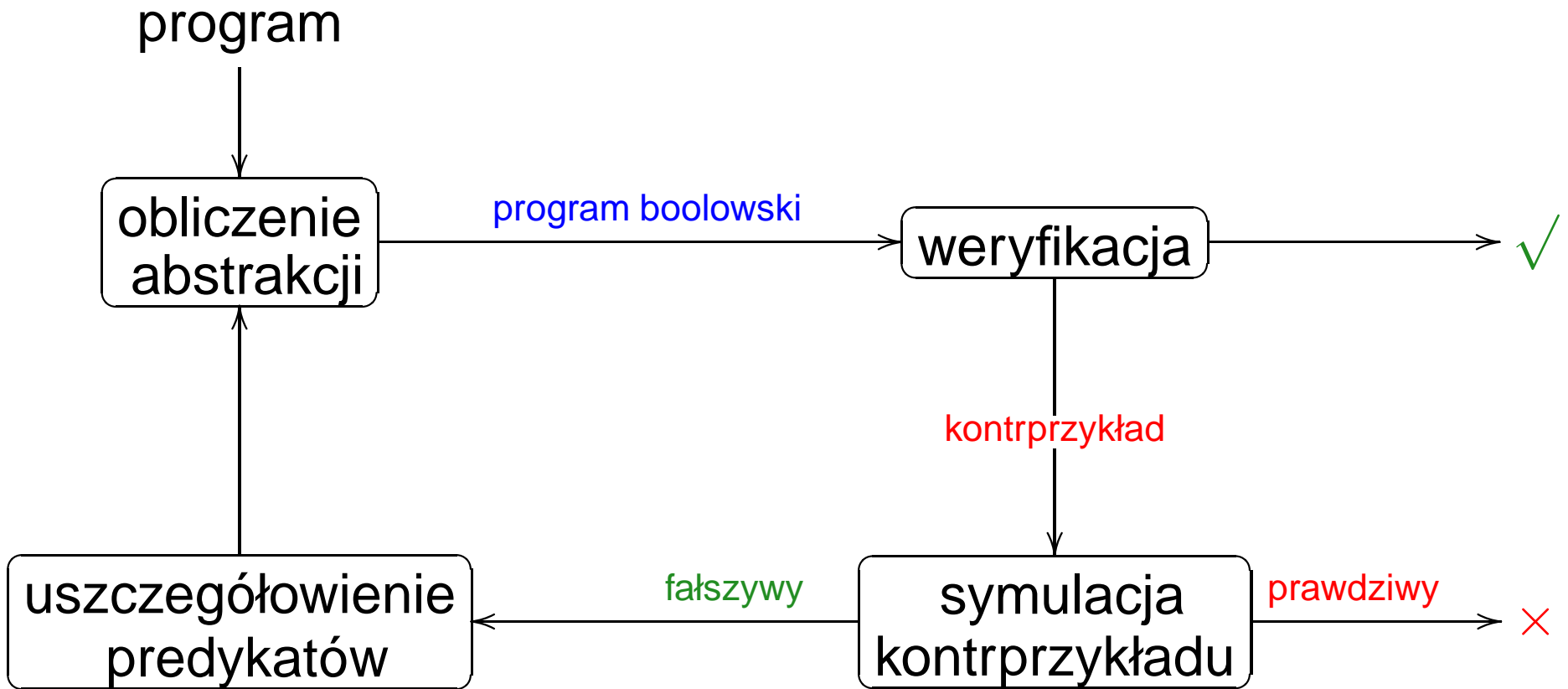
(ang. Counter-example guided abstraction refinement)

(1) Znajdź abstrakcję początkową

(2) Powtarzaj:

- weryfikuj model abstrakcyjny
 - jeśli wynik pozytywny – **zakończ**
 - jeśli wynik negatywny – kontrprzykład abstrakcyjny
- jeśli kontrprzykład jest rzeczywisty – **zakończ**
- uszczegółów abstrakcję **na podstawie kontrprzykładu**





$s \equiv_h s'$ jeśli

- $L(s) = L(s')$

- s i s' nie są rozróżniane przez dozory

Abstrakcja początkowa

```
init( $y$ ) := 1;  
next( $y$ ) := case  
  ( $r = 1$ ) : 0;  
  ( $x < y$ )  $\wedge$   $\neg$ ( $y = 2$ ) :  $y + 1$ ;  
  ( $x = y$ ) : 0;  
  else :  $y$ ;  
esac
```

predykaty:

($r = 1$), ($x = y$), ($x < y$),
($y = 2$)

$$h(r, x, y) = \langle (r = 1), (x = y), (x < y), (y = 2) \rangle$$

$$\langle r, x, y \rangle \approx_h \langle r', x', y' \rangle \iff \begin{aligned} & (r = 1 \iff r' = 1) \wedge \\ & (x = y \iff x' = y') \wedge \\ & (x < y \iff x' < y') \wedge \\ & (y = 2 \iff y' = 2) \end{aligned}$$

Abstrakcja początkowa

<pre>numUnits: int; level: int; void getUnit() { [1] canEnter: bool := F; [2] if (numUnits = 0) { [3] if (level > 10){ [4] NewUnit(); [5] numUnits := 1; [6] canEnter := T; } } else [7] canEnter := T; [8] if (canEnter) [9] if (numUnits = 0) [10] assert(F); else [11] gotUnit(); } }</pre>	<pre>void getUnit() { [1] ...; [2] if (?) { [3] if (?) { [4] ...; [5] ...; [6] ...; } } else [7] ...; [8] if (?) [9] if (?) [10] ...; else [11] ...; } }</pre>
<i>P</i>	<i>B₁</i>

[T. Ball, S. K. Rajamani 2000]

$$h : D^m \rightarrow A^n$$

$$- \hat{S} = A^n$$

$$- \hat{R}(\vec{y}, \vec{y}') \equiv \exists \vec{x}, \vec{x}'. R(\vec{x}, \vec{x}') \wedge \vec{y} = h(\vec{x}) \wedge \vec{y}' = h(\vec{x}')$$

$$\begin{array}{ccc}
 x_1, \dots, x_m & \xrightarrow{R} & x'_1, \dots, x'_m \\
 \downarrow \vec{y} = h(\vec{x}) & & \downarrow \vec{y}' = h(\vec{x}') \\
 y_1 \dots y_n & \xrightarrow{\hat{R}} & y'_1, \dots, y'_n
 \end{array}$$

$$- \hat{S}_0(\vec{y}) \equiv \exists \vec{x}. S_0(\vec{x}) \wedge \vec{y} = h(\vec{x})$$

$$[\phi](\vec{y}) \equiv \exists \vec{x}. \phi(\vec{x}) \wedge \vec{y} = h(\vec{x})$$

Obliczanie abstrakcji – przybliżenie

Obliczamy przybliżenie $[\phi]$

- $\mathcal{A}(x' = x-1) = (y = a_+ \wedge (y' = a_+ \vee y' = a_0)) \vee \dots$
- $\mathcal{A}(\phi_1 \wedge \phi_2) = \mathcal{A}(\phi_1) \wedge \mathcal{A}(\phi_2)$
- ...

Fakt: $[\phi] \implies \mathcal{A}(\phi)$

Tw.: $M \preceq \widehat{M} \preceq M^{\mathcal{A}}$

Programy boolowskie – obliczanie abstrakcji

<pre> numUnits: int; level: int; void getUnit() { [1] canEnter: bool := F; [2] if (numUnits = 0) { [3] if (level > 10){ [4] NewUnit(); [5] numUnits := 1; [6] canEnter := T; } } else [7] canEnter := T; [8] if (canEnter) [9] if (numUnits = 0) [10] assert(F); else [11] gotUnit(); } </pre>	<pre> void getUnit() { [1] ...; [2] if (?) { [3] if (?) { [4] ...; [5] ...; [6] ...; } } else [7] ...; [8] if (?) [9] if (?) [10] ...; else [11] ...; } </pre>	<pre> nU0: bool; void getUnit() { [1] ...; [2] if (nU0) { [3] if (?) { [4] ...; [5] nU0:=F; [6] ...; } } else [7] ...; [8] if (?) { [9] if (nU0) [10] ...; else [11] ...; } </pre>	<pre> nU0: bool; void getUnit() { [1] cE: bool :=F; [2] if (nU0) { [3] if (?) { [4] ...; [5] nU0:=F; [6] cE:=T; } } else [7] cE:=T; [8] if (cE) [9] if (nU0) [10] ...; else [11] ...; } </pre>
<i>P</i>	<i>B₁</i>	<i>B₂</i>	<i>B₃</i>

[T. Ball, S. K. Rajamani 2000]

- system dowodzący (rozwiązywacz SMT)
- rozwiązywacz SAT

Obliczanie abstrakcji – przybliżenie

$x := y$

predykaty: $x < 5$, $x > 5$, $y = 5$

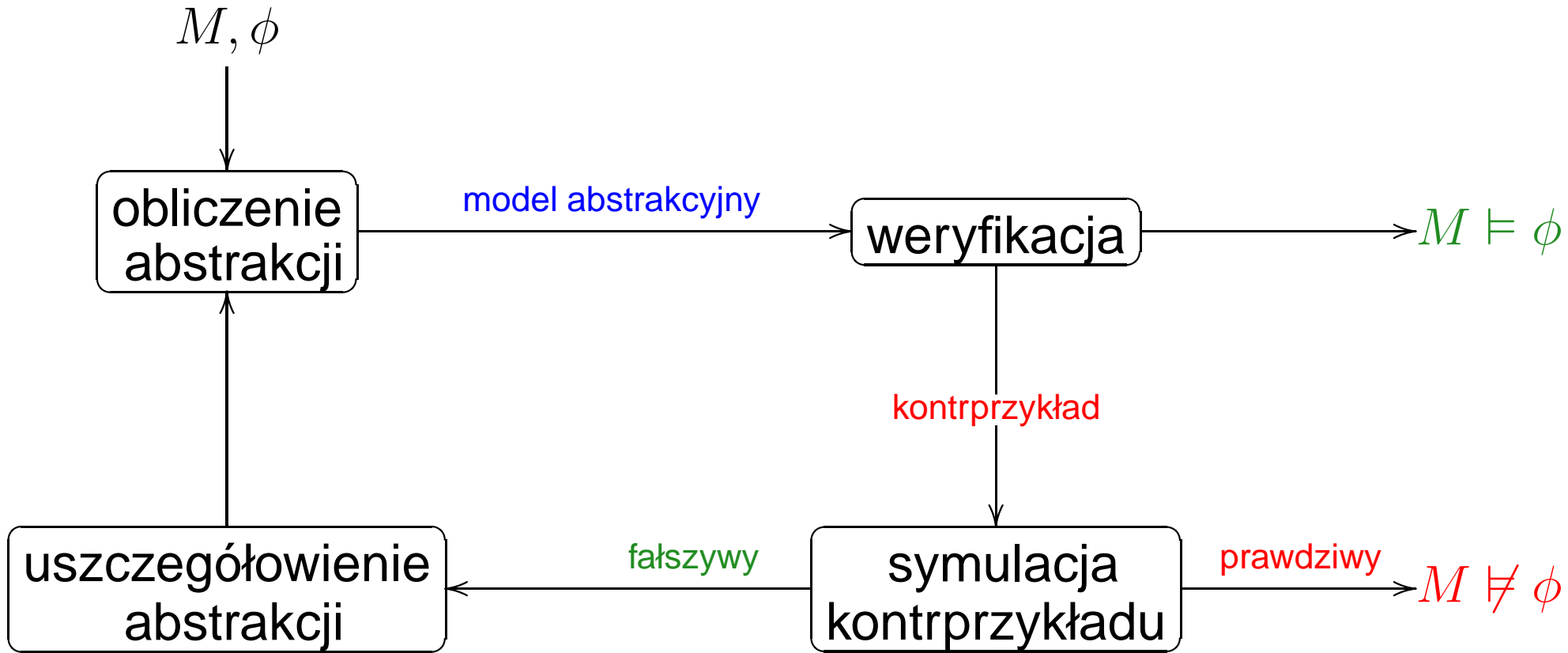
$$(x \geq 5, x \leq 5, y \neq 5) \mapsto (x < 5, x \leq 5, y \neq 5) \vee (x \geq 5, x > 5, y \neq 5)$$

przybliżenie kartezjańskie:

$$2^{A_1 \times A_2} \mapsto 2^{A_1} \times 2^{A_2}$$

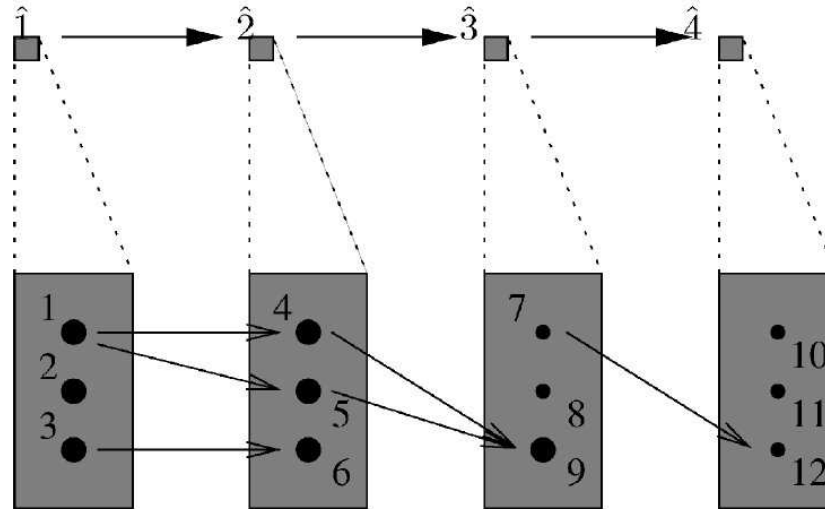
$$(x \geq 5, x \leq 5, y \neq 5) \mapsto (x < 5 \vee x \geq 5, x \leq 5 \vee x > 5, y \neq 5)$$

CEGAR: fałszywy kontrprzykład



CEGAR: fałszywy kontrprzykład

kontrprzykład abstrakcyjny $\hat{1} \hat{2} \hat{3} \hat{4}$



[Clarke, Grumberg, Jha, Lu, Veith 2003]

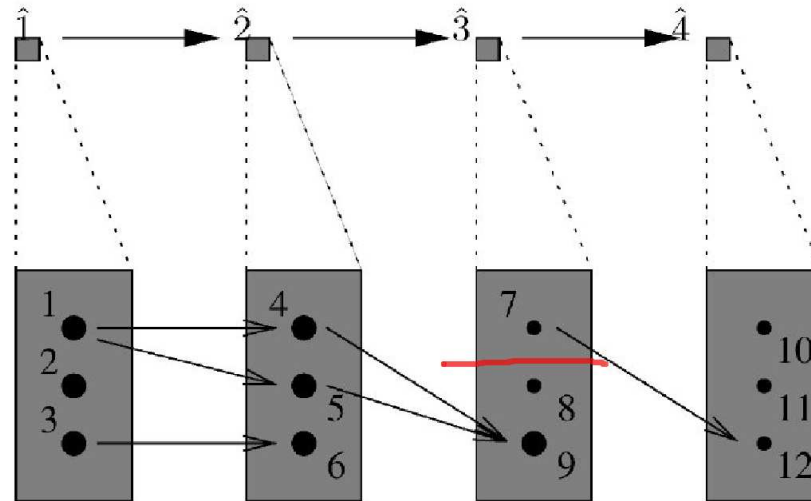
symulacja kontrprzykładu (najsilniejszy warunek końcowy)

$$S_1 := S_0 \cap h^{-1}(\hat{1})$$

$$S_i := \vec{R}(S_{i-1}) \cap h^{-1}(\hat{i})$$

CEGAR: uszczegółowienie abstrakcji

kontrprzykład abstrakcyjny $\hat{1} \hat{2} \hat{3} \hat{4}$

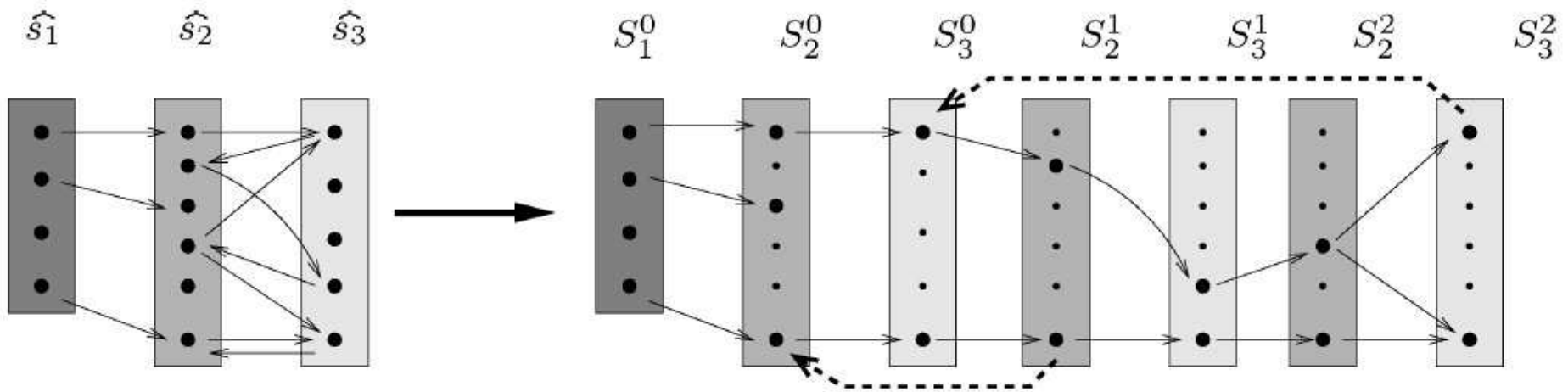


[Clarke, Grumberg, Jha, Lu, Veith 2003]

$$S_3 \cap \vec{R}^{-1}(h^{-1}(\hat{4})) = \emptyset$$

cel: wyeliminowanie kontrprzykładu

kontrprzykład abstrakcyjny $\hat{s}_1(\hat{s}_2\hat{s}_3)^\omega$



[Clarke, Grumberg, Jha, Lu, Veith 2003]

– rozwijamy pętlę $\min\{\text{rozmiar}(\hat{s}_2), \text{rozmiar}(\hat{s}_3)\}$ razy

Uszczegółowienie abstr. – nowe predykaty

<pre> numUnits: int; level: int; void getUnit() { [1] canEnter: bool := F; [2] if (numUnits = 0) { [3] if (level > 10){ [4] NewUnit(); [5] numUnits := 1; [6] canEnter := T; } } else [7] canEnter := T; [8] if (canEnter) [9] if (numUnits = 0) [10] assert(F); else [11] gotUnit(); } </pre>	<pre> void getUnit() { [1] ...; [2] if (?) { [3] if (?) { [4] ...; [5] ...; [6] ...; } } else [7] ...; [8] if (?) [9] if (?) [10] ...; else [11] ...; } </pre>	<pre> nU0: bool; void getUnit() { [1] ...; [2] if (nU0) { [3] if (?) { [4] ...; [5] nU0:=F; [6] ...; } } else [7] ...; [8] if (?) { [9] if (nU0) [10] ...; else [11] ...; } </pre>	<pre> nU0: bool; void getUnit() { [1] cE: bool :=F; [2] if (nU0) { [3] if (?) { [4] ...; [5] nU0:=F; [6] cE:=T; } } else [7] cE:=T; [8] if (cE) [9] if (nU0) [10] ...; else [11] ...; } </pre>
<i>P</i>	<i>B₁</i>	<i>B₂</i>	<i>B₃</i>

[T. Ball, S. K. Rajamani 2000]

- system dowodzący (rozwiązywacz SMT)
- rozwiązywacz SAT

Uszczegółowienie abstr. – nowe predykaty

- interpolacja: jeśli $A \wedge B$ niespełnialna, to istnieje A' t.ż.e:
 - A implikuje A' , $A' \wedge B$ niespełnialna
 - $\text{zmiennie}(A') \subseteq \text{zmiennie}(A) \cap \text{zmiennie}(B)$
- abstrakcja z interpolacji

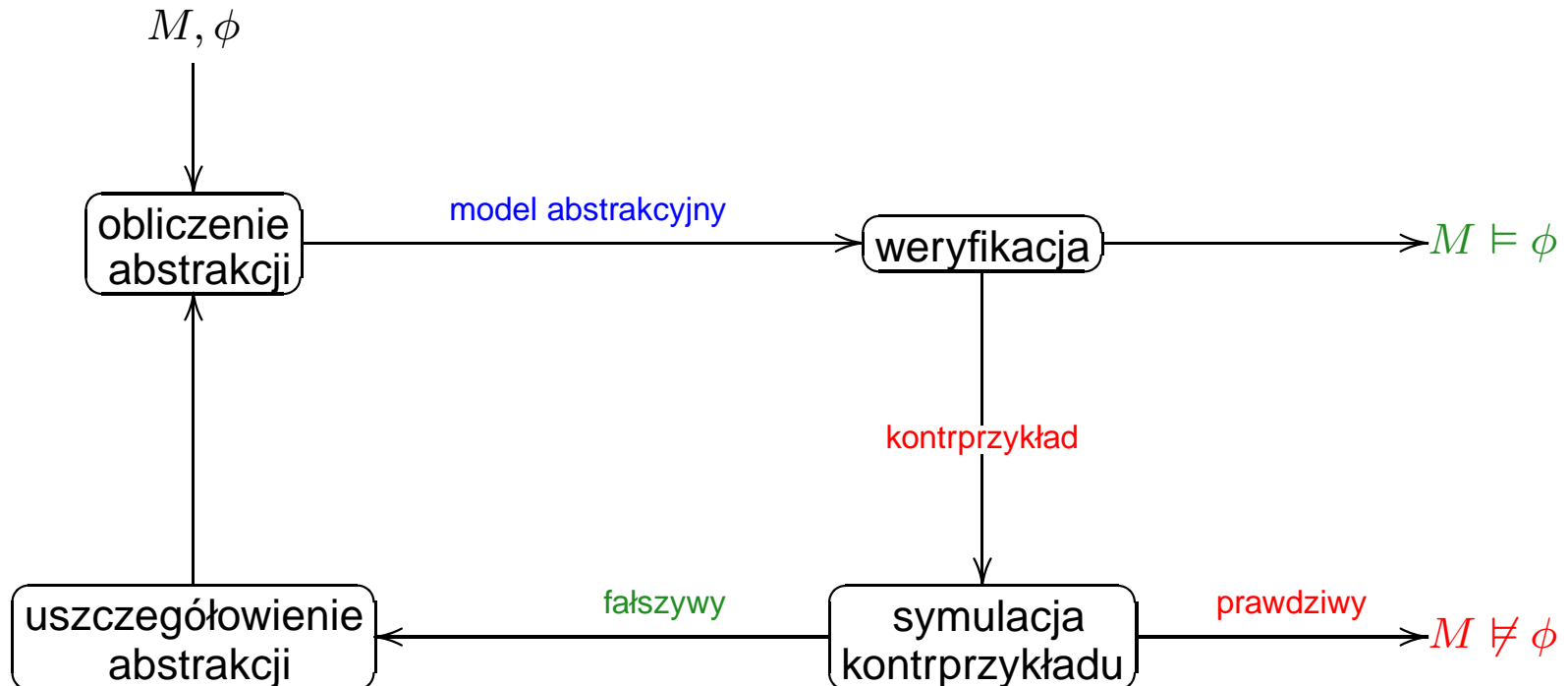
kontrprzykład

1:	$x := ctr;$	$\langle x, 1 \rangle = \langle ctr, 0 \rangle$	$x = ctr$
2:	$ctr := ctr + 1;$	$\langle ctr, 1 \rangle = \langle ctr, 0 \rangle + 1$	$x = ctr - 1$
3:	$y := ctr;$	$\langle y, 2 \rangle = \langle ctr, 1 \rangle$	$x = y - 1$
4:	$\text{assume}(x = m);$	$\langle x, 1 \rangle = \langle m, 0 \rangle$	$y = m + 1$
5:	$\text{assume}(y \neq m + 1);$	$\langle y, 2 \rangle = \langle m, 0 \rangle + 1$	

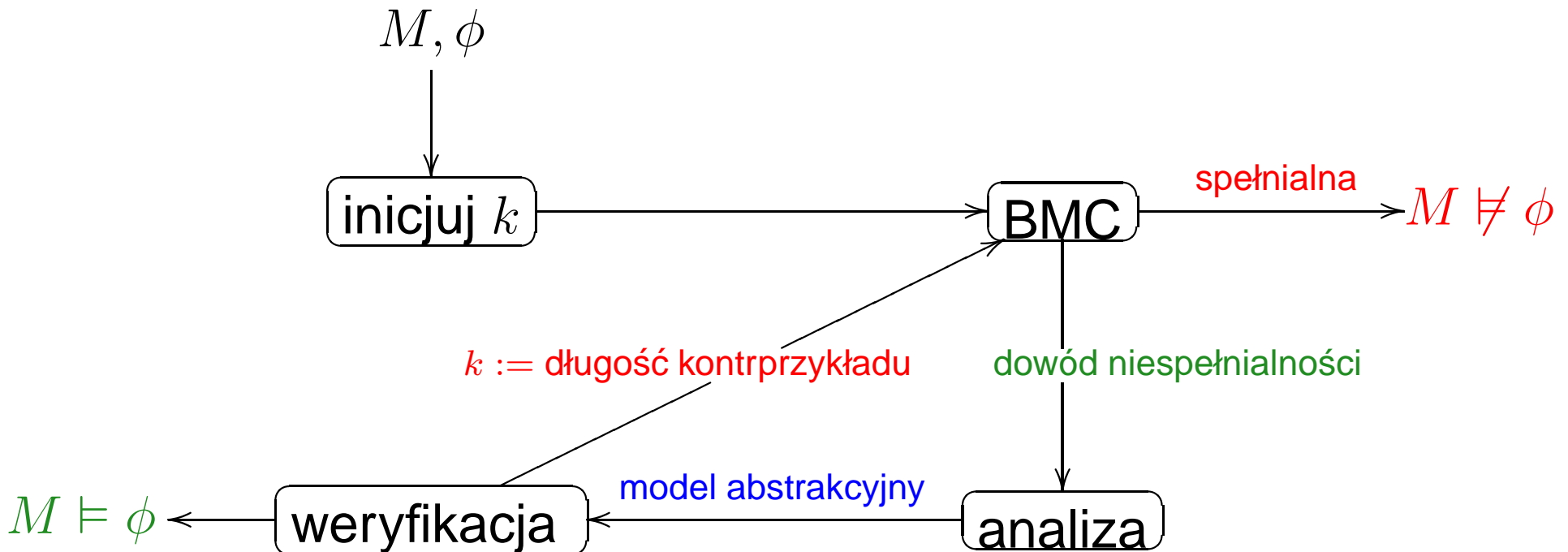
interpolanty

[T. A. Henzinger, R. Jhala, R. Majumdar, K. L. McMillan 2004]

- BDD: weryfikacja
- rozwiązywacz SAT: symulacja kontrprzykładu, obliczenie/uszczegółowienie abstrakcji



- abstrakcja z dowodu niespełnialności



- wyeliminowanie **wszystkich** kontrprzykładów długości $\leq k$